

# การจัดการโปรเซส





T.Kunlaya Charoenmongkonvilai

## Agenda

- 🖥️ โปรเซส (Process)
- 🖥️ เธรด (Thread)
- 🖥️ การประสานเวลาของโปรเซส
- 🖥️ บัฟเฟอร์ (Buffer)

# โปรเซส (Process)

## ความหมายของโปรเซส

-  โปรแกรมที่กำลังถูกเ็กซิคิวต์
-  โปรแกรมที่อยู่ระหว่างการทำงาน
-  กิจกรรมที่มีการทำงานสัมพันธ์กัน
-  สิ่งที่กำลังใช้งานโปรเซสเซอร์อยู่

## องค์ประกอบของโปรเซส

- 🖥️ หมายเลขโปรเซส (Process ID)
- 🖥️ โค้ดโปรแกรม (Program Code)
- 🖥️ ข้อมูล (Data)
- 🖥️ บล็อกควบคุมโปรเซส (Process Control Block ) หรือ PCB
- 🖥️ PSW (Program Status Word)
- 🖥️ คุณสมบัติของโปรเซส
  - 🖥️ ลำดับความสำคัญของโปรเซส (Priority)
  - 🖥️ อำนาจหน้าที่ของโปรเซส (Authority)
  - 🖥️ คุณสมบัติอื่น ๆ

## บล็อกควบคุมโปรเซส (PCB)




- ❏ ตัวชี้ (Pointer)
- ❏ สถานะของโปรเซส (Process state)
- ❏ หมายเลขของโปรเซส (Process ID)
- ❏ ตัวนับโปรเซส (Program counter)
- ❏ รีจิสเตอร์ (Register)
- ❏ ข้อมูลการจัดการเวลาของซีพียู (CPU scheduling information)
- ❏ ข้อมูลการจัดการหน่วยความจำ (Memory management information)
- ❏ ข้อมูลแอดมินเคาต์ (Account information)
- ❏ ข้อมูลสถานะอินพุต/เอาต์พุต (I/O status information)

## บล็อกควบคุมโปรเซส (PCB)

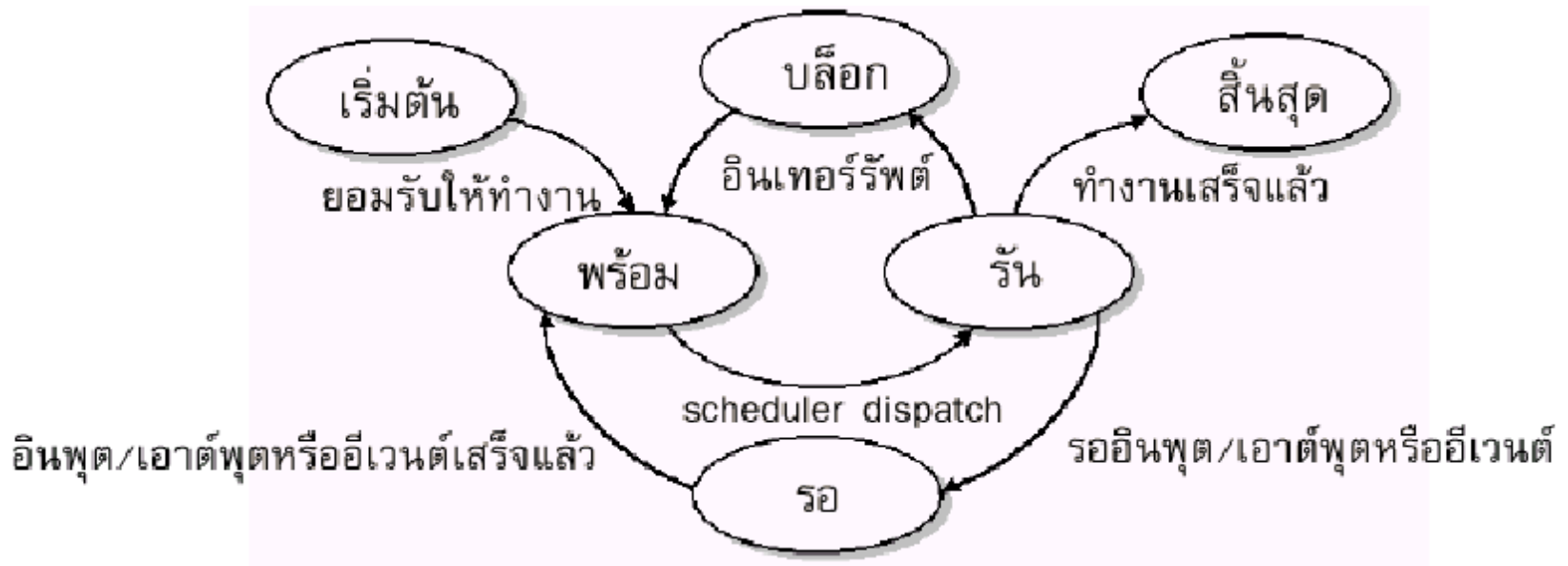
พอยเตอร์	สถานะโปรเซส
หมายเลขโปรเซส	
ตัวนับจำนวน	
รีจิสเตอร์	
ข้อมูลการจัดเวลา	ข้อมูลหน่วยความจำ
ข้อมูลแอดเดรส	ข้อมูลสถานะ I/O
• • •	

## สถานะของโปรเซส

สถานะของโปรเซสที่สำคัญมี 3 สถานะ คือ

-  สถานะพร้อม (Ready State)
-  สถานะการทำงาน (Running State)
-  สถานะรอ,พัก (Waiting State)





**Diagram Status Process**


## การจัดลำดับโปรเซส (Process Scheduling)

- ใช้ในระบบมัลติโปรแกรมมิ่ง คือการจัดโปรเซสให้รันตลอดเวลา เพื่อให้ใช้ประโยชน์ซีพียูได้สูงสุด
- โปรเซสที่ระบบปฏิบัติการสร้างขึ้นมาใหม่จะอยู่ในสถานะพร้อมและเก็บ อยู่ในคิว เรียกว่า Ready Queue เพื่อรอการรัน
- ต้องพิจารณาหน่วยความจำของระบบมีเพียงพอหรือไม่
- Ready Queue จะเก็บโปรเซสในลักษณะลิงค์ลิสต์ (Link list) ที่ส่วนหัวของคิว จะประกอบด้วยพอยเตอร์ของ PCB เริ่มต้น และท้ายสุดของลิสต์ และแต่ละ PCB จะมีพอยเตอร์ชี้ไปยัง PCB ตัวต่อไปของคิว

## การจัดลำดับโปรเซส (Process Scheduling)

อย่างไรก็ตาม ในการจัดการโปรเซสที่อยู่ในคิวต่างๆ จำเป็นต้องมีโปรแกรมที่ช่วยกำหนดและจัดลำดับของโปรเซส โปรแกรมดังกล่าวเรียกว่า “กำหนดการ (Scheduler)”

โดยแบ่งออกเป็น

 กำหนดการระยะยาว (Long-term Scheduler หรือ Job Scheduler) ทำหน้าที่เลือกโปรเซสที่รออยู่ในหน่วยความจำสำรองเข้าไปอยู่ที่หน่วยความจำหลัก โดย จะพิจารณาเลือกโปรเซสจากหน่วยความจำสำรองไปเข้าคิวพร้อมที่หน่วยความจำหลัก เพื่อรอจนกว่าซีพียูจะว่าง

## การจัดลำดับโปรเซส (Process Scheduling)

- 🖥️ กำหนดการระยะสั้น (Short-term Scheduler หรือ CPU Scheduler) ทำหน้าที่ เลือกโปรเซสจาก คิวพร้อม และมอบหมายซีพียูให้แก่โปรเซสที่ ละโปรเซส เป็นผลให้โปรเซสเปลี่ยนสถานะจาก *พร้อม* เป็น *ทำงาน*



ข้อแตกต่างระหว่างกำหนดการทั้ง 2 ข้อ คือ

- กำหนดการระยะสั้นจะถูกเรียกใช้งานมากกว่ากำหนดการระยะยาว

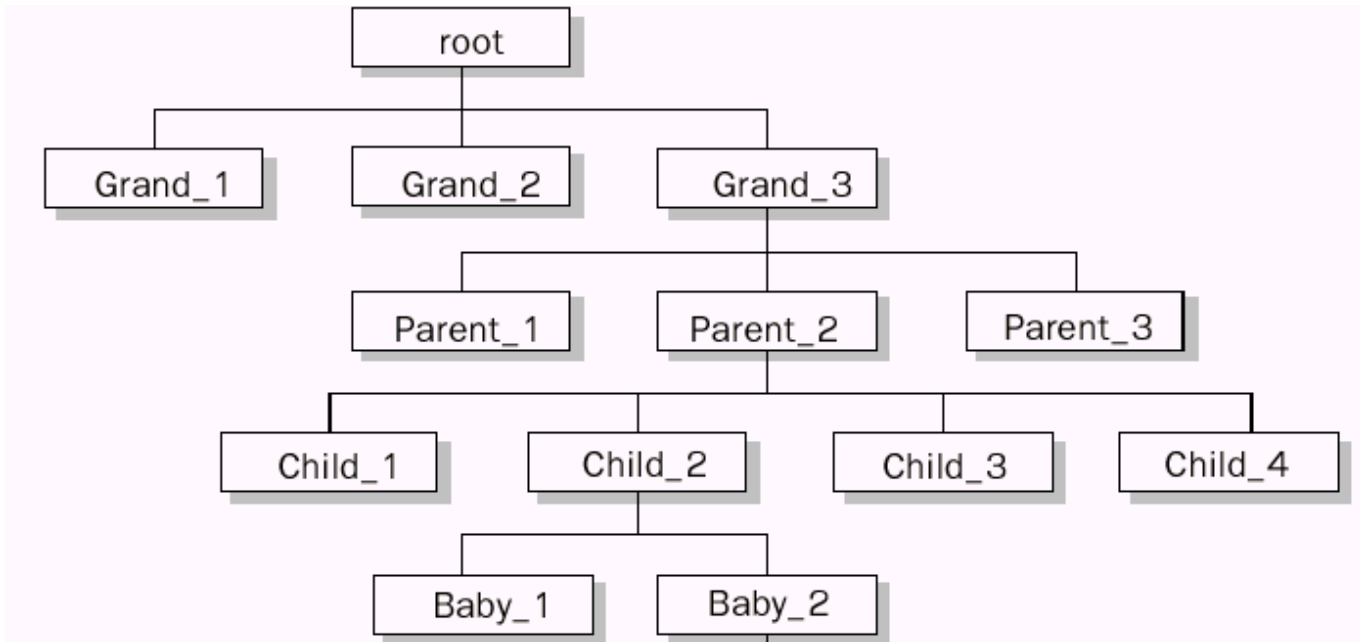
## การดำเนินการบนโปรเซส (Operation on Process)

ระบบปฏิบัติการจำเป็นต้องมีวิธีการหรือกระบวนการสร้างและทำลายโปรเซสได้ ด้วยการเรียกใช้ “คำสั่งระบบ (System command)”

### ของระบบปฏิบัติการ

-  โปรเซสพ่อ (Parent Process) โปรเซสที่สร้างโปรเซสอื่น
-  โปรเซสลูก (Child Process) โปรเซสที่ถูกสร้าง

## การดำเนินการบนโปรเซส (Operation on Process)

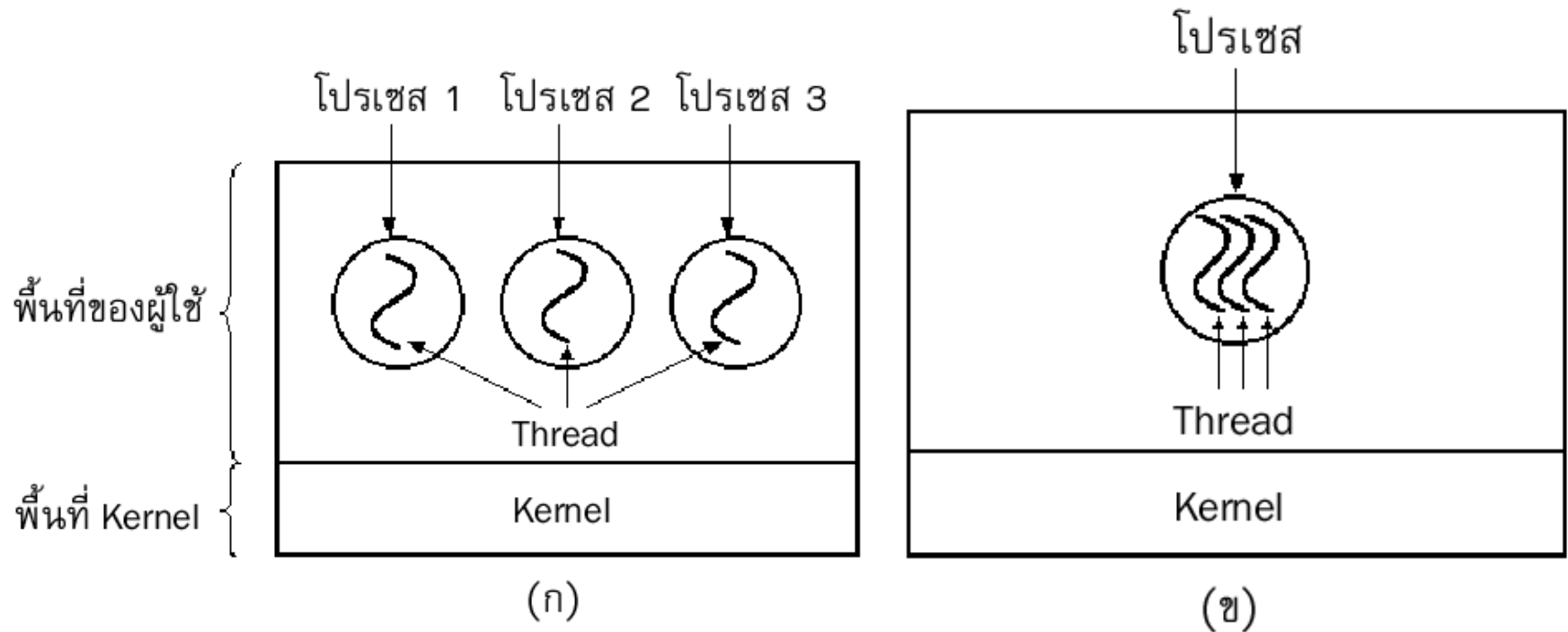


**การเอ็กซิกิวต์** (พร้อมกัน หรือรอให้โปรเซสลูกเสร็จก่อนแม่จึงเอ็กซิกิวต์)  
**แอดเดรส** (โปรเซสลูกสำเนาจากโปรเซสแม่ หรือโหลดแอดเดรสให้ตัวเอง)

## Thread

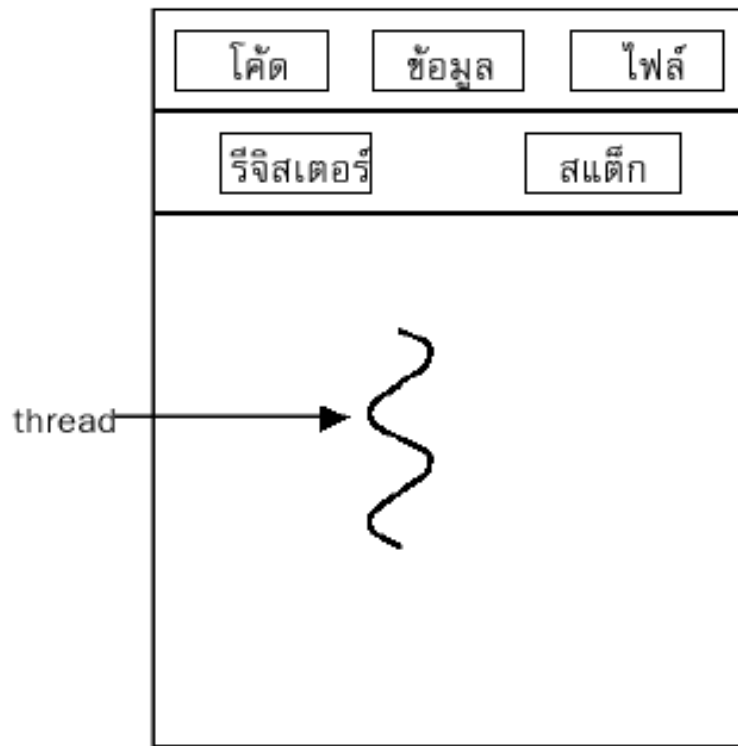
- 📁 Thread เป็นส่วนย่อยของโปรเซสที่เรียกว่า “Lightweight Process”
- 📁 แต่ละโปรเซสอาจจะมีหนึ่งเทรด หรือมีหลายเทรดก็ได้
- 📁 ข้อดีของการมีหลายเทรด(Multithreaded process) เช่น
  - 📁 การตอบสนอง
  - 📁 การใช้ทรัพยากรร่วมกัน
  - 📁 ความประหยัด
  - 📁 การเอื้อประโยชน์ของสถาปัตยกรรมมัลติโปรเซสเซอร์

## Thread

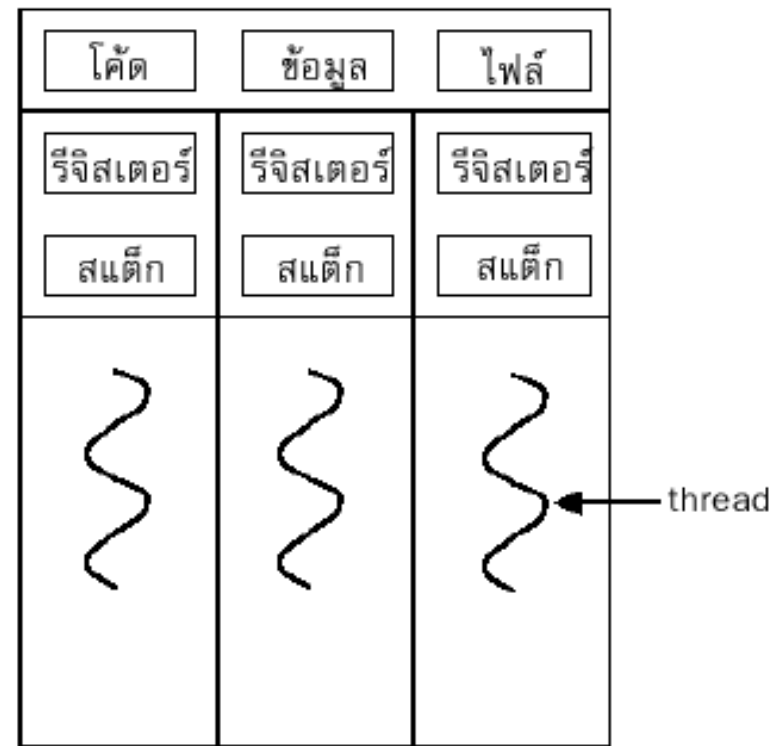




## Thread



Single-threaded



Multithreaded

## Thread

### ส่วนประกอบของ Thread

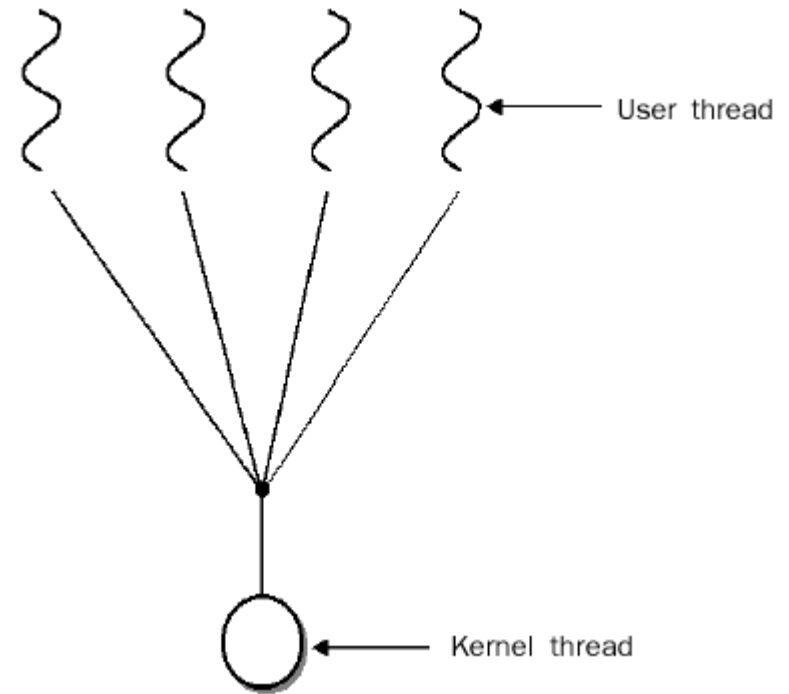
- 🖥️ หมายเลข Thread
- 🖥️ ตัวนับ : ติดตามให้ทราบคำสั่งต่อไปที่จะเอ็กซิคิวต์
- 🖥️ ชุดของรีจิสเตอร์ : เก็บค่าตัวแปรที่ทำงานอยู่
- 🖥️ สแต็ก : เก็บประวัติการเอ็กซิคิวต์

## Thread

โมเดลของ MultiThread

**Many-to-One** : 1 Kernel กับหลาย

User thread การจัดการ thread อยู่ในพื้นที่  
ของผู้ใช้ซึ่งมีประสิทธิภาพ แต่ถ้า thread  
บล็อก system call จะทำให้โปรเซสถูกบล็อก  
ไปด้วย

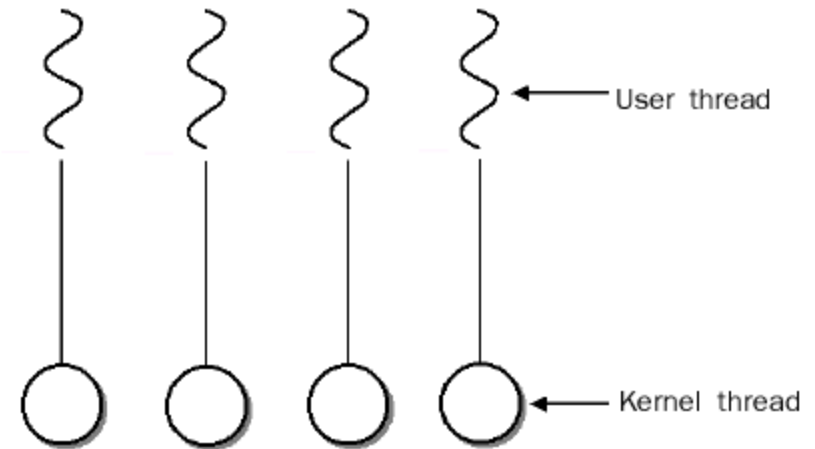


## Thread

โมเดลของ Multithread

**One-to-One** : 1 Kernel กับ 1

User thread ทำงานได้พร้อมกันดีกว่า  
แบบแรก โดยยอมให้ thread อื่นรันได้เมื่อ  
thread บล็อก system call ต้องคำนึง  
การสร้าง kernel และ user thread ต้อง  
สัมพันธ์กัน การสร้าง kernel thread  
เป็นประสิทธิภาพของโปรแกรม

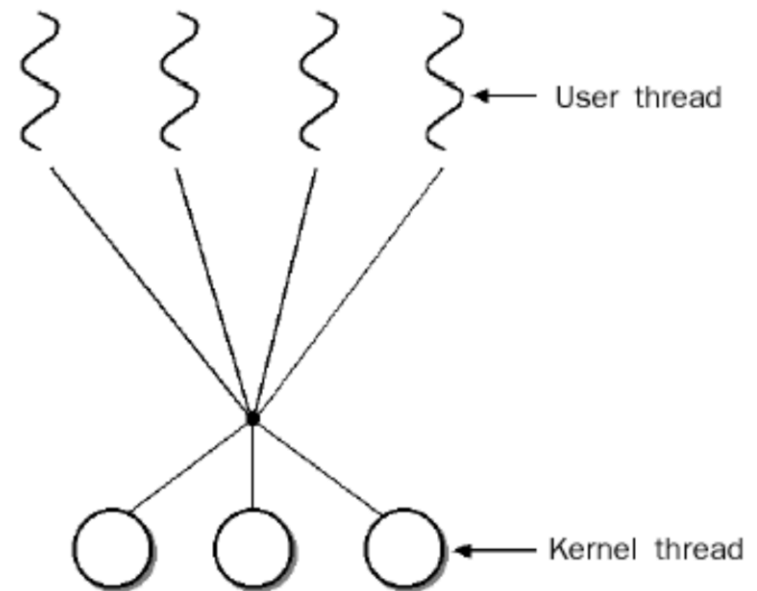


## Thread

โมเดลของ Multithread

**Many-to-many** : User

thread มากกว่าหรือเท่ากับ Kernel thread ได้ kernel thread กำหนดแอปพลิเคชัน Many-to-One ยอมให้ผู้พัฒนาสร้าง user thread ได้ตามต้องการ แต่ไม่สามารถรันได้พร้อมกัน เนื่องจาก Kernel จัดเวลาให้ครั้งละ thread



## การประสานเวลาของโปรเซส

- P0 :        read a ;            //อ่านค่าตัวแปร a
- a = a + 1 ;            //เพิ่มค่าตัวแปร a
- print a ;                //พิมพ์ค่าตัวแปร a
- P1 :        read b ;            // อ่านค่าตัวแปร b
- b = b + 1 ;            // เพิ่มค่าตัวแปร b
- print b ;                // พิมพ์ค่าตัวแปร b
- ตัวอย่างการทำงานของโปรเซสที่ไม่ส่งผลกระทบต่อกัน
- เป็นอิสระต่อกัน

## การประสานเวลาของโปรเซส

- P0 :            read x ;            //อ่านค่าตัวแปร x
- x = x + 1 ;            //เพิ่มค่าตัวแปร x
- print x ;            //พิมพ์ค่าตัวแปร x
- P1 :            read x ;            // อ่านค่าตัวแปร x
- x = x + 1 ;            // เพิ่มค่าตัวแปร x
- print x ;            // พิมพ์ค่าตัวแปร x
- ตัวอย่างการทำงานของโปรเซสที่ส่งผลกระทบต่อกัน
- ไม่เป็นอิสระต่อกัน

## Buffer กับการแสดงข้อมูล

กำหนดให้ Buffer มีขนาดเท่ากับ 7 ให้แสดงข้อมูลที่บรรจุใน Buffer และค่าของตัวแปร Full และ Buffer เมื่อ



$$N = 7$$

$$\text{Full} = 0$$

$$\text{Empty} = N = 7$$



## Buffer กับการแสดงข้อมูล

Process Programmer นำอักขระ “A” บรรจุใน Buffer



$$\text{Full} = 0 + 1 = 1$$

$$\text{Empty} = 7 - 1 = 6$$

## Buffer กับการแสดงข้อมูล

Process User นำอักขระ “A” ออกจาก Buffer



$$\text{Full} = 1 - 1 = 0$$

$$\text{Empty} = 6 + 1 = 7$$